

つかさんりんうご レゴを使った三輪で動くロボット

場所: 総合研究棟(黒髪)1 階リフレッシュプラザ

工学部情報電気工学科

有次 正義, 大舘 陽太, 眞鍋 雄貴, 大村 悦彰,
姉川 立久, 工藤 正則, 黒木 詢也, 鶴田 尚也, 村松 昭典, 玉川 諒
落水 隆正, 城戸 俊亮, 谷川 祐大, 西原 弘樹, 宮田 宇宙, 藤浪 翔

☆ロボットがバランスを取りながら走ってくれます

ライントレース ー> 明度センサを使って黒い線に沿って走ります

☆難しい動きもします

ブロック並べ ー> 色付きブロックを同じ色の場所に運びます

数字の読み込み ー> ロボットが数字を読み込み、決められた動きをします

☆そのほかにも…

超音波センサ ー> 目の前に物が現れると、ロボットが逃げます



まってるモン(^^♪