

レゴを使った三輪で動くロボット

場所: 総合研究棟(黒髪)1階リフレッシュプラザ

工学部情報電気工学科

有次 正義, 大館 陽太, 眞鍋 雄貴, 大村 悦彰,

糸山 凌, 城戸 俊亮, 宮田 宇宙, 上野 拓武, 佐藤 貴大, 鶴留 孝昭

加藤 亮, 深見 健太郎, 魔尼 起一, 山口 大輝, 田平 翔太

☆ロボットがバランスを取りながら走ってくれます

ラインレース → 明度センサを使って黒い線に沿って走ります

☆難しい動きもします

ブロック並べ → 色付きブロックを同じ色の場所に運びます

数字の読み込み → ロボットが数字を画像処理で読み込み、決められた動きをします

☆そのほかにも…

超音波センサ → 超音波を利用して物体の認識を行います。

